

## التوصية ITU-R S.1340 \*\*,\*

**التقاسم بين وصلات التغذية في الخدمة المتنقلة الساتلية  
وخدمة الملاحة الراديوية للطيران في الاتجاه أرض-فضاء  
في النطاق GHz 15,7-15,4**

(المسألة 243/4 ITU-R)

(1997)

إن جمعية الاتصالات الراديوية التابعة للاتحاد الدولي لاتصالات،

لذا تضع في اعتبارها

**أ )** أن القرار (WRC-95) 117 الصادر عن المؤتمر العالمي لاتصالات الراديوية (جنيف، 1995) يدعو قطاع الاتصالات الراديوية إلى إجراء دراسات لحالة التقاسم بين وصلات التغذية (أرض-فضاء) في الخدمة المتنقلة الساتلية (MSS) وخدمة الملاحة الراديوية للطيران في النطاق GHz 15,65-15,45؛

**ب )** أن النطاق GHz 15,7-15,4 موزع على خدمة الملاحة الراديوية للطيران على أساس أولي وأن الرقم S4.10 من لوائح الراديو ينطبق؛

**ج )** أن المؤتمر WRC-95 أضاف توزيعاً إلى الخدمة الثابتة الساتلية (FSS) في النطاق GHz 15,65-15,45 لوصلات التغذية في الشبكات غير المستقرة بالنسبة إلى الأرض (non-GSO) في الخدمة MSS في الاتجاه أرض-فضاء؛

**د )** أن متطلبات وصلات التغذية (أرض-فضاء) لأنظمة الساتلية non-GSO في الخدمة MSS يجب أن تُستوفى في هذا النطاق؛

**ه )** أن الإرسالات من المحطات في خدمة الملاحة الراديوية للطيران يمكن أن تسبب تداخلًا غير مقبول للسوائل؛

**و )** أن الإدارات التي تشغل محطات في خدمة الملاحة الراديوية للطيران تُثْثَت على الحد من متوسط القراءة e.i.r.p. وجعله dBW 42 بغية الحد من التداخل المتسبب للسوائل non-GSO؛ وتبقى هذه القيمة قابلة للمراجعة والدراسة من قبل قطاع الاتصالات الراديوية (انظر الرقم S5.511C من لوائح الراديو)؛

**ز )** أن تسييق الإرسالات من محطات الملاحة الراديوية للطيران مع المحطات الفضائية في وصلة التغذية لا يُعتبر عملياً؛

**ح )** أن الإرسالات من المحطات الأرضية في وصلة التغذية المنتشرة على سطح الأرض يمكن أن تسبب تداخلًا ضاراً لمحطات الملاحة الراديوية للطيران؛

**ط )** أن بعض الحدود فُرضت على الخدمة الثابتة الساتلية لحماية خدمة الملاحة الراديوية للطيران، طبقاً للرقم S5.511C من لوائح الراديو؛

**ي )** أن المحطات المحمولة جواً والمحطات البرية والبحرية في خدمة الملاحة الراديوية للطيران تستعمل هذا النطاق بصورة مكتفة نسبياً؛

**ك )** أن المحطات المحمولة على متن طائرة لا يسمح لها بالبث في النطاق GHz 16,45-15,45، طبقاً للرقم S5.511B من لوائح الراديو؛

\* يجب أن تُرفع هذه التوصية إلى علم لجنة الدراسات 8 لاتصالات الراديوية.

\*\* أخلت لجنة الدراسات 4 لاتصالات الراديوية عام 2001 تعديلات صياغية في هذه التوصية طبقاً لأحكام القرار ITU-R 44 (RA-2000).

- ل ) أن الخصائص التقنية والتشغيلية لمحطات الملاحة الراديوية للطيران معروفة معرفة كافية؛  
 م ) أن الخصائص التقنية والتشغيلية لوصلات التغذية ليست محددة بدقة؛  
 ن ) أن من الضروري وضع طرائق لتحديد مسافات التسبيق والفصل المطلوبة بين المحطات الأرضية في وصلة التغذية ومحطات الملاحة الراديوية للطيران لحماية محطات الملاحة الراديوية للطيران؛  
 س ) أن دراسات قد سبق أن كُرِّست للمسائل السابقة،

## توصي

- 1 أن تقصر وصلات تغذية الخدمة MSS على النطاق 15,63-15,43 GHz (انظر الملاحظة 1)؛  
 2 ألا تتجاوز الإرسالات الم عبر عنها بالقدرة e.i.r.p.  $E_{eff}$  الفعالة (e.i.r.p.) الصادرة من محطات الملاحة الراديوية للطيران ما يلي:

بالنسبة لأنظمة معاونة هبوط الطائرات ووصلات التغذية التي يفوق عرض نطاقها 3 MHz:

$$E_{eff} = \begin{cases} 53 & \text{dBW} \quad \text{for } 0 \leq \varphi < 8 \\ 53 - 0.833(\varphi - 8) & \text{dBW} \quad \text{for } 8 \leq \varphi < 14 \\ 48 & \text{dBW} \quad \text{for } 14 \leq \varphi < 32 \\ 48 - 9(\varphi - 32) & \text{dBW} \quad \text{for } 32 \leq \varphi < 34 \\ 30 & \text{dBW} \quad \text{for } 34 \leq \varphi < 40 \\ 30 - 0.2(\varphi - 40) & \text{dBW} \quad \text{for } 40 \leq \varphi \leq 90 \end{cases}$$

بالنسبة لرادارات الطائرات متعددة الأغراض ووصلات التغذية التي يزيد عرض نطاقها على 1 MHz:

$$E_{eff} = \begin{cases} 62 & \text{dBW} \quad \text{for } 0 \leq \varphi < 20 \\ 62 - 0.56(\varphi - 20)^2 & \text{dBW} \quad \text{for } 20 \leq \varphi < 25 \\ 48 & \text{dBW} \quad \text{for } 25 \leq \varphi < 29 \\ 71.86 - 25 \log(\varphi - 20) & \text{dBW} \quad \text{for } 29 \leq \varphi < 68 \\ 29.8 & \text{dBW} \quad \text{for } 68 \leq \varphi \leq 90 \end{cases}$$

حيث:

$$E_{eff} = E_p - 15 \log(1 + 5/PW) \quad \text{dBW}$$

- $E_{eff}$ : القراءة e.i.r.p. التي تسبب نفس سوية التداخل للإشارة المشكلة بالطور وللإشارة شبه الضوضاء المستمرة  
 $E_p$ : القيمة النسبية لقدرة الذروة e.i.r.p. (dBW) المتولدة من محطة الملاحة الراديوية للطيران  
 $PW$ : مدة ( $\mu s$ ) النبضات التي ترسلها محطة الملاحة الراديوية للطيران  
 $\varphi$ : زاوية الارتفاع (بالدرجات) بالنسبة لمستوي الأفق؛  
 3 أن تكون وصلات التغذية في الاتجاه أرض-فضاء مصممة لتشغل في بيئه التداخل المحددة في الفقرة "توصي 2"؛  
 4 بأنه، في ظروف الفقرتين "توصي 2 و3"، ليس هناك حاجة إلى تسبيق إرسالات من محطات الملاحة الراديوية للطيران مع محطات الاستقبال الساتلية؛

- الا تتجاوز القدرة e.i.r.p نحو المستوى الأقصى المحلي من محطة أرضية في وصلة تغذية القيمة 5 dB(W/MHz) 54

أن رادارات سطح الأرض الموصوفة في الملحق 1 يجب الا تشتعل في النطاق GHz 15,63-15,43؛ 6

أن تكون مسافات التسبيق المطلوبة لحماية محطات الملاحة الراديوية للطيران من التداخل غير المقبول الصادر من إرسالات المحطات الأرضية لوصلات التغذية مساوية؛ 7

- km 515 من مكان هبوط الطائرة لأنظمة معايدة هبوط الطائرات (ALS)؛

- km 600 من طائرة تستعمل رادارات متعددة الأغراض (MPR)؛

- km 270 من مكان هبوط الطائرة لأنظمة التحسين والقياس الرادارية؛

8 بمراعاة المعلومات الإضافية الواردة في الملحقات 1 و 2 و 3.

الملاحظة 1 - إن نطاق الترددات الوارد في الفقرة "توصي 1" يختلف قليلاً عن النطاق الموزع من قبل المؤتمر WRC-95. وهذا الاختلاف موصى به لتسهيل القسم بين وصلات التغذية في الخدمة non-GSO MSS وخدمة الملاحة الراديوية للطيران. سوف يتم مراجعة الفقرة "توصي 1" في تاريخ لاحق وفقاً لنتائج مؤتمر قادم للاتصالات الراديوية.

الملاحظة 2 - قد تخضع وصلات التغذية أرض - فضاء في الخدمة MSS إلى قيود تصميمية وتشغيلية إضافية لكي تؤخذ في الحسبان سويات العتبات المنطبقة على خدمة الفاك الراديوسي والواردة في التوصية ITU-R RA.769.

الملحق 1

أنظمة الملاحة الراديوية للطيران في النطاق GHz 15,7-15,4

- | radar سطح الأرض   | 1   |
|---|-----|
| ستعمل رادارات سطح الأرض المقاومة في البر أو على متن السفن لكشف وتتبع وتحديد موقع حركة الطائرات ومركبات السطح المستعملة في المطارات وفي أماكن أخرى لهبوط الطائرات. |     |
| مخططات الهوائي  | 1.1 |
| فتحة الحزمة الاسمية عند 3 dB: <math>3,5^{\circ}</math> رأسياً، قاطع النمام المقلوب عند <math>-31^{\circ}</math>   | -   |
| أفقياً <math>0,35^{\circ}</math>  | -   |
| مدى الترددات: GHz 16,7-15,65  | -   |
| الاستقطاب: دائري  | -   |
| الكسب النمطي: dBi 43  | -   |
| السوية القصوى للفص الجانبي: dB 25 تحت كسب الذروة  | -   |
| السوية القصوى للفص الخلفي: dB 35 تحت كسب الذروة   | -   |
| مدى الميل الرأسى: <math>\pm 1,5^{\circ}</math>  | -   |
| المدى الأقصى للمسح الأفقي: <math>360^{\circ}</math>.  | -   |

### 1.1.1 مخطط غلاف الكسب مع زاوية ارتفاع الهوائي

استناداً إلى المعطيات المقيدة ومواصفات سوية الفصوص الجانبية وكسب النروة الموجه إلى  $1,5^{\circ}$ ، يُعرف مخطط غلاف كسب مع زاوية الارتفاع على النحو التالي، حيث  $\varphi$  هي زاوية الارتفاع (بالدرجات):

$$G(\varphi) = \begin{cases} 43 & \text{dBi for } 0 \leq \varphi < 4 \\ 43 - 5(\varphi - 4) & \text{dBi for } 4 \leq \varphi < 9 \\ 18 & \text{dBi for } 9 \leq \varphi < 16 \\ 43.2 - 21 \log \varphi & \text{dBi for } 16 \leq \varphi < 48 \\ 8 & \text{dBi for } 48 \leq \varphi \leq 90 \end{cases}$$

### 2.1.1 مخطط غلاف الكسب مع زاوية سمت الهوائي

استناداً إلى المعطيات المقيدة ومواصفات سوية الفصوص الجانبية، يُعرف مخطط الكسب مع زاوية السمت على النحو التالي، حيث  $\varphi$  هي زاوية السمت النسبية (بالدرجات):

$$G(\varphi) = \begin{cases} 43 - 110\varphi^2 & \text{dBi for } 0 \leq \varphi < 0.4767 \\ 18 & \text{dBi for } 0.4767 \leq \varphi < 0.72 \\ 17.07 - 6.5 \log \varphi & \text{dBi for } 0.72 \leq \varphi < 48 \\ 8 & \text{dBi for } 48 \leq \varphi \leq 180 \end{cases}$$

خواص أخرى 2.1

في الإرسال 1.2.1

القدرة e.i.r.p: dBW 86 -

تردد تكرار النبضات: Hz 8 192 -

مدة النبضة:  $\mu s$  0,04 -

عرض نطاق النبضات عند MHz 25 :dB 3,5 -

في الاستقبال 2.2.1

كسب الهوائي النمطي: dBi 43 -

عامل الضوضاء النمطي: .dB 6,9-6,2 -

## 2 أنظمة مساعدة هبوط الطائرات (ALS)

إن الأنظمة ASL أنظمة متعددة الأغراض وتُستعمل على متن السفن، وأنظمة تحمل أو تركيبات مقامة على البر دائمة وكذلك لهبوط المكوكات الفضائية. ونظام الهبوط بحزام مسح بالموجات الصغرية (MSBLS) هو أحد هذه الأنظمة. وتختلف بعض خصائصها حسب التطبيقات الخاصة.

### 1.2 مخطوطات الهوائي لمحطة سطح الأرض

إن مخطوطات الهوائي متشابهة لكل التطبيقات بما في ذلك النظام MSBLS. وتختلف مدیات المسح مع التطبيقات. وتغطي مدیات المسح الواردة أدناه جميع التطبيقات.

يتكون نظام الهوائي ALS من هوائي ارتفاع وهوائي سمت.	
يُستعمل جزء هوائي الارتفاع للنظام ALS لإرسال معلومات بزاوية رأسية إلى الطائرة.	
فتحة العزمة الاسمية عند 3 dB: 1,3° رأسياً، 40° أفقياً	-
مدى الترددات: GHz 15,7-15,4	-
الاستقطاب: أفقي ورأسى	-
الكسب النمطي: dBi 28	-
السوية القصوى للفص الجانبي: 17 dB تحت كسب الذروة في كلا المستويين	-
المدى الأقصى للمسح الرأسى: 0° إلى 30°.	-
يُستعمل جزء هوائي السمت للنظام ALS لإرسال معلومات سمتية إلى الطائرة.	
فتحة العزمة الاسمية عند 3 dB: 2,0° أفقياً، 6,5° رأسياً	-
بشوّ المخطط الرأسى لتحقيق كسب قدره 20 dBi على الأقل عند 20° فوق الأفق	-
مدى الترددات: GHz 15,7-15,4	-
الاستقطاب: أفقي ورأسى	-
الكسب النمطي: dBi 33	-
السوية القصوى للفص الجانبي: 17 dB تحت كسب الذروة في كلا المستويين	-
المدى الأقصى للمسح الأفقي: 35° ± .	-

### 1.1.2 مخطط مختلط لغلاف ارتفاع الهوائي

إن المخطط المختلط لكسب الغلاف العمودي القائم على معلومات مقيسة يُعرف على النحو التالي، حيث  $\varphi$  هي زاوية الارتفاع (بالدرجات):

$$G(\varphi) = \begin{cases} 33 & \text{dBi for } 0 \leq \varphi < 8 \\ 33 - 0.833 (\varphi - 8) & \text{dBi for } 8 \leq \varphi < 14 \\ 28 & \text{dBi for } 14 \leq \varphi < 32 \\ 28 - 9 (\varphi - 32) & \text{dBi for } 32 \leq \varphi < 34 \\ 10 & \text{dBi for } 34 \leq \varphi < 40 \\ 10 - 0.2 (\varphi - 40) & \text{dBi for } 40 \leq \varphi \leq 90 \end{cases}$$

### 2.1.2 مخططات هوائي السمت

يُعرف مخطط غلاف السمت لهوائي الارتفاع على النحو التالي، حيث  $\varphi$  هي زاوية السمت النسبية (بالدرجات):

$$G(\varphi) = \begin{cases} 28 - 0.0062 \varphi^2 & \text{dBi for } 0 \leq \varphi < 70 \\ -2.37 & \text{dBi for } 70 \leq \varphi \leq 180 \end{cases}$$

يُعرّف مخطط غلاف السمت لهوائي السمت على النحو التالي، حيث  $\varphi$  هي زاوية السمت النسبية (بالدرجات):

$$G(\varphi) = \begin{cases} 33 - 2\varphi^2 & \text{dBi for } 0 \leq \varphi < 3 \\ 15 & \text{dBi for } 3 \leq \varphi < 5 \\ 32.5 - 25 \log \varphi & \text{dBi for } 5 \leq \varphi < 48 \\ -9.53 & \text{dBi for } 48 \leq \varphi \leq 180 \end{cases}$$

### 2.2 خصائص أخرى

#### 1.2.2 في الإرسال

قدرة للذروة e.i.r.p:	-
تردد تكرار النبضات:	-
مدة النبضة:	-
عرض نطاق النبضات عند 3,5 dB:	-

#### 2.2.2 في الاستقبال

كب الهوائي النمطي:	-
عامل الضوضاء النمطية:	-

### 3 رادارات الطائرات متعددة الأغراض (MPR)

إن رادارات الطائرات MPR هي رادارات تقوم بوظائف الملاحة الراديوية والتحديد الراديوي للموقع والأرصاد الجوية.

#### 1.3 مخططات الهوائي

إن الهوائي مكافئ قطره يبلغ تقريرياً 0,3 m ذو مسح رأسي وأفقي بالنظر إلى وجهة الطائرة ووضعيتها:	-
فتحة الحزمة الاسمية عند 3°:	-
مدى الترددات:	-
الاستقطاب: رأسي	-
الكب النمطي:	-
المدى الأقصى للمسح الأفقي:	-
المدى الأقصى للمسح الرأسي:	-

يُعرّف مخطط غلاف الهوائي على النحو التالي، حيث  $\varphi$  هي زاوية السمت النسبية (بالدرجات):

$$G(\varphi) = \begin{cases} 30 & \text{dBi for } 0 \leq \varphi < 20 \\ 30 - 0.56 (\varphi - 20)^2 & \text{dBi for } 20 \leq \varphi < 25 \\ 16 & \text{dBi for } 25 \leq \varphi < 29 \\ 39.86 - 25 \log (\varphi - 20) & \text{dBi for } 29 \leq \varphi < 68 \\ -2.17 & \text{dBi for } 68 \leq \varphi \leq 180 \end{cases}$$

<p><b>خصائص أخرى</b></p> <p>في الإرسال</p> <p>dBW 70 للذروة: e.i.r.p</p> <p>تردد تكرار النبضات: Hz 800</p> <p>مدة النبضة: <math>\mu</math>s 2</p> <p>عرض نطاق النبضات عند MHz 0,5 : dB 3,5</p>	<p>2.3</p> <p>1.2.3</p> <p>-</p> <p>-</p> <p>-</p> <p>-</p>
<p>في الاستقبال</p> <p>كسب الهوائي النمطي: dBi 30</p> <p>عامل الضوضاء النمطي: .dB 8</p>	<p>2.2.3</p> <p>-</p> <p>-</p>

#### 4 نظام التحسس والقياس الراداري (RSMS)

تلائم تقنيات القياس التي تستعمل تكنولوجيا الرادار عند التردد 15 GHz الطائرات الصغرى على الخصوص، بما في ذلك الطائرات المروحية، لأنها توفر فوائد التجهيزات المترادفة الخفيفة مع اتجاهية جيدة للهوائي وأداء أكثر من مناسب لكثير من تطبيقات الملاحة الراديوية التشغيلية التي لا تتطبق عند ترددات أدنى نظراً للانتشار أو أسباب أخرى. فيما يخص قياسات الارتفاع، إن نطاق الترددات هذا المرتفع نسبياً ذو أهمية خاصة على مستوى تصميم الأنظمة، خاصة بفضل الاقتران الأدنى وغياب آثار التثليث، التي تعد ذات أهمية خاصة لقياس الدقيق مع استبانة جيدة (متيرية). فيما يخص بعض التطبيقات التشغيلية، يمثل نطاق الترددات هذا التقنية الوحيدة الممكنة تقنياً.

تُستعمل الأنظمة التي تستخدم هذه التقنيات على نطاق واسع في بعض أنحاء العالم حيث تسهم كثيراً في سلامة الطائرات. إن قياس الارتفاع وجود مناطق منكشفة هو أحد أحرج المعلومات في تشغيل الطائرة عندما يستعمل تسهيل المراحل الأخيرة من الهبوط. والدقة العالية والتشغيل الحالي من التدخلات حيويان للنجاح وتعزيز السلامة.

يُستعمل النظام RSMS أساساً في أطوار الطيران على علو منخفض (علو نسبي يبلغ حوالي 1500 m). في الغالبية العظمى من التطبيقات، يستخدم النظام هوائيًّا يشتغل بارسال-استقبال عمودي نحو الأسفل. ولتخفيض آثار الانتشار وآثار أخرى غير مرغوب فيها، يستعمل تحكم لتخفيض القدرة بدلالة الارتفاع فوق الأرض.

<p><b>خصائص النظام</b></p> <p>المرسل</p> <p>MDI الترددات: GHz 15,65-15,63</p> <p>قدرة الذروة: dBmW 30</p> <p>كسب الهوائي: dBi 13، الفصوص الخلفية <math>&gt; 5</math> dBi</p> <p>تردد تكرار النبضات: kHz 58</p> <p>مدة النبضة (القصوى): ns 500</p> <p>معامل الاستعمال (الأقصى): %3</p> <p>عرض نطاق النبضات عند MHz 2 : dB 3,5</p>	<p>1.4</p> <p>1.1.4</p> <p>-</p> <p>-</p> <p>-</p> <p>-</p> <p>-</p> <p>-</p> <p>-</p>
--	--

## المستقبل 2.1.4

كسب الهوائي: dB<sub>i</sub> 13، الفصوص الخلفية > 5 -

عامل الضوضاء: dB 6 -

## الملحق 2

**معايير الإرسال المنطبقة على خدمة الملاحة الراديوية للطيران  
وإمكانيات التقاسم مع وصلات التغذية (أرض - فضاء) في الخدمة MSS  
في النطاق GHz 15,7-15,4**

## 1 مدخل

تتمثل إحدى الطرائق الأساسية لحماية السواحل non-GSO من التداخلات غير المقبولة في وضع حدود قصوى للقرة e.i.r.p. الصادرة من محطات الملاحة الراديوية للطيران وحدود e.i.r.p. دنيا للإرسالات الصادرة من المحطات الأرضية في وصلات التغذية.

كما يمكن كذلك الاكتفاء بوضع حدود قصوى لقيم e.i.r.p. تطبق على محطات الملاحة الراديوية للطيران لتحديد ظروف التداخل التي يجب أن تكون فيها وصلات التغذية قادرة على الاستغلال. يبيو هذا البديل أهم لأنه أبسط ويسمح بحرية قصوى على مستوى تصميم وتشغيل وصلات التغذية. وهذه الطريقة بالذات هي موضوع الفقرات التالية.

نمثل كل من هاتين الطريقتين وسيلة فعالة لإزالة الحاجة إلى التنسيق. وفي هذه الحالة ليس التنسيق عملياً.

## 2 خصائص أنظمة الملاحة الراديوية للطيران

تم تعرف عدة أنظمة تشغّل في هذا النطاق. وهي تشمل رادارات سطح الأرض (SBR) المقامة في البر وعلى السفن للكشف وتتبع وتحديد موقع حركة الطائرات ومركبات السطح الأخرى المستعملة في أماكن هبوط الطائرات وأنظمة معايدة هبوط الطائرات (ALS) ورادارات الطائرات متعددة الأغراض (MPR) ونظام التحسّن والقياس الراداري (RSMS). ومخطوطات هوائي هذه الأنظمة عنصر مهم في تحديد القرة e.i.r.p. بدلة زاوية الارتفاع. يقدم الملحق 1 مخطوطات كسب غالٍ هوائي وخصائص أخرى ذات صلة.

## 3 التحاليل

## 1.3 التداخلات النسبية المسببة للموجات الحاملة الرقمية

درس فريق المهام 4/4 التداخل المتسبب من الرادارات في الموجات الحاملة الرقمية. وتمت قياسات على مدى واسع من ترددات تكرار النبضات (PRF)، (kHz 100-1) وعوامل الاستعمال،  $d$ ، (%) 100-%0,01 للرادارات، ومعدلات المعطيات المحسورة بين 2 Mbit/s و 45 Mbit/s للموجات الحاملة الرقمية QPSK المشفرة ذات المعدل 3/4 وتصحيح الخطأ الأمامي

(FEC) المستعملة عند معدل للخطأ في البث (BER) يبلغ  $1 \times 10^{-6}$ . تم تطوير معادلة تجريبية انتلاقاً من معطيات القياس e.i.r.p. لذروة النبضات الرادارية،  $E_p$ ، وقيمة e.i.r.p. فعالة،  $E_{eff}$ ، أي قررة e.i.r.p. تسبب نفس سوية التداخل (انظر التوصية ITU-R S.1068). إن متوسط e.i.r.p. الفعالة،  $E_{ave}$ ، يساوي ذروة e.i.r.p. مضروبة في عامل الاستعمال. في هذه الظروف، تكون المعادلة التجريبية هي:

$$(1) \quad E_{eff} = E_p - 15 \log (1 + 0,5(PRF / d)) \quad \text{dBW}$$

حيث يُعبر عن  $PRF$  بالوحدة Hz وعن  $d$  بالنسبة المئوية.

بما أن عرض النبضة،  $PW$ ، يساوي ( $d/PRF$ )، يمكن التعبير عن المعادلة (1) على النحو التالي:

$$(2) \quad E_{eff} = E_p - 15 \log (1 + 5 / PW) \quad \text{dBW}$$

حيث يُعبر عن  $PW$  بالميكروثانية.

مع دالة كثافة طيفية للقدرة بشكل  $[sin x]/x^2$ ، تكون كثافة قدرة الذروة أكبر بحوالي 3,5 dB من متوسط كثافة القدرة لعرض نطاق  $PW/2$ . وعرض النطاق عند  $3,5 \text{ dB}$  هو حوالي  $1/PW$  (MHz) dB. هكذا فإن كثافة القررة e.i.r.p. الفعالة،  $E_{eff}/\text{MHz}$ ، لعرض نطاق (MHz) الموجة الحاملة لوصلة التغذية (BW) الأدنى من  $1/PW$  تكتب على النحو التالي:

$$(3) \quad E_{eff}/\text{MHz} = E_p - 10 \log (2 / PW) + 3,5 - 15 \log (1 + 5 / PW) \quad \text{dBW}$$

وفيما يخص عروض النطاق (BW) التي تساوي أو تفوق ( $1/PW$ ) يكون متوسط المعلومة،  $E_{eff}/\text{MHz}$ ، على عرض النطاق المعنى:

$$(4) \quad E_{eff}/\text{MHz} = E_p - 10 \log (2 / PW) + 3,5 - 15 \log (1 + 5 / PW) - 10 \log [(BW) (PW)] \quad \text{dBW}$$

## حدود البث المنطبقية على محطات الملاحة الراديوية للطيران 2.3

قد يصلح النطاق GHz 15,7-15,63 لرادارات سطح الأرض. بزحمة النطاق GHz 15,65-15,45 إلى GHz 15,43، لا تعود هناك حاجة للاهتمام بالتدخلات التي يمكن أن تُسبب لوصلات التغذية (أرض-فضاء).

تُستعمل الرادارات متعددة الأغراض أساساً فوق المحيطات، أي في أغلب الحالات فوق مسافات تنسيق المحطات الأرضية في وصلة التغذية، بحيث لا تعود هناك حاجة إلى التنسيق مع هذه الأخيرة. ونتيجة لذلك، فإن تشغيل هذه الأنظمة يكون مسوباً به في النطاق GHz 15,7-15,4 على الرغم من بعض القيود الجغرافية (انظر الملحق 3). وتشتغل أنظمة التحسس والقياس الرادارية حالياً في النطاق GHz 15,7-15,4 ويمكن أن تتطبق كذلك قيود جغرافية.

تُعطى في الملحق 1 قيم معلمات المعادلات (2) و(3) و(4) لأنظمة مساعدة هبوط الطائرات (ALS) ورادارات الطائرات متعددة الأغراض (MPR) ونظام التحسس والقياس الراداري (RSMS) في أنظمة الملاحة الراديوية للطيران، مع وظائف كسب غلاف الهوائي. ومع هذه المعلومات يمكن حساب قيمة  $E_{eff}$  بدلالة زاوية الارتفاع. تحد القدرة  $PW$  e.i.r.p. للذروة وبواسطة المعادلات (2) و(3) و(4). ويُعبر عن زاوية الارتفاع،  $\varphi$ ، بالدرجات.

**1.2.3 حدود المعلومة ALS,  $E_{eff}$** 

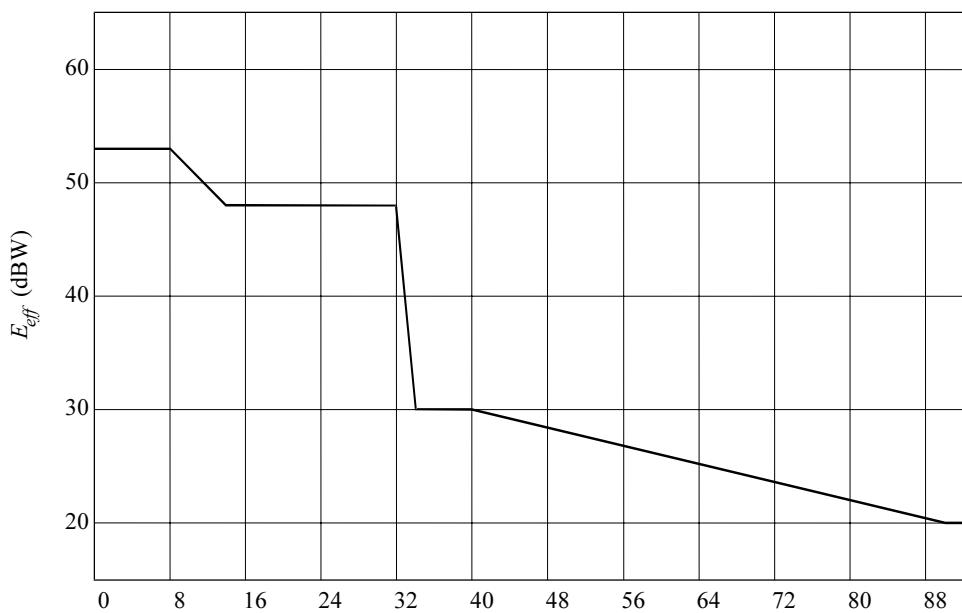
بالنسبة لعرض نطاق الموجة الحاملة لوصلة التغذية التي تزيد على 3 MHz :

$$E_{eff} = \begin{cases} 53 & \text{dBW for } 0 \leq \varphi < 8 \\ 53 - 0.833(\varphi - 8) & \text{dBW for } 8 \leq \varphi < 14 \\ 48 & \text{dBW for } 14 \leq \varphi < 32 \\ 48 - 9(\varphi - 32) & \text{dBW for } 32 \leq \varphi < 34 \\ 30 & \text{dBW for } 34 \leq \varphi < 40 \\ 30 - 0.2(\varphi - 40) & \text{dBW for } 40 \leq \varphi \leq 90 \end{cases}$$

هذه الدالة مبينة في الشكل 1.

الشكل 1

**حدود الفعالة،  $E_{eff}$  e.i.r.p. لنظام ALS**



زاوية الارتفاع بالنسبة لسطح الأرض (بالدرجات)

1340-01

**2.2.3 حدود المعلومة MPR,  $E_{eff}$** 

بالنسبة لعرض نطاق الموجة الحاملة لوصلة التغذية التي تزيد على 1 MHz :

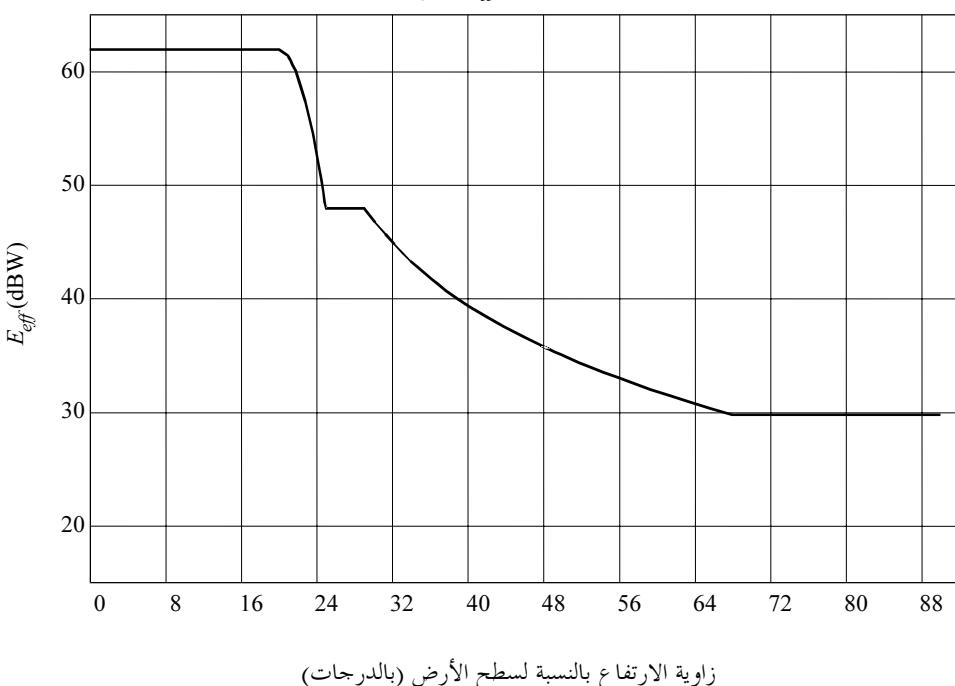
$$E_{eff} = \begin{cases} 62 & \text{dBW for } 0 \leq \varphi < 20 \\ 62 - 0.56(\varphi - 20)^2 & \text{dBW for } 20 \leq \varphi < 25 \\ 48 & \text{dBW for } 25 \leq \varphi < 29 \\ 71.86 - 25 \log(\varphi - 20) & \text{dBW for } 29 \leq \varphi < 68 \\ 29.8 & \text{dBW for } 68 \leq \varphi \leq 90 \end{cases}$$

هذه الدالة مبينة في الشكل 2.

إن قيم المعلمة  $E_{eff}$  من أجل أنظمة التحسس والقياس الرادارية، في حالة زوايا الارتفاع التي تزيد على  $0^\circ$ ، تبلغ  $-13,1$  dBW.

الشكل 2

### حدود e.i.r.p الفعالة MPR للرادر E<sub>eff</sub>



1340-02

### 3.3 الأثر على القدرة e.i.r.p في المسير الصاعد من وصلات التغذية

يمكن تحقيق الحماية من التداخلات الناتجة عن محطات الملاحة الراديوية للطيران على الوصلات الصاعدة بثبيت قيمة مناسبة للقدرة e.i.r.p. للمحطات الأرضية العاملة في هذه الوصلات.

في حالة التداخلات المسببة على موجة حاملة QPSK ذات معدل  $3/4$  وتصحيح FEC، كانت النسبة  $C/I$  (موجة حاملة/تدخل) المقابلة لمعدل BER قدره  $1 \times 10^{-6}$  تبلغ حوالي 9 dB القيم المبينة في الفقرة 1.3. تقابل هذه القيمة تشكيلاً تكون فيها التداخلات القادمة من مصادر أخرى لا مغزى لها. بما أن النسبة المؤدية من الوقت التي تكون خلالها محطة الملاحة الراديوية نشطة، ويكون فيها كفاف هوائيها عند  $-3$  dB المجتماع مع السائل منخفضة جداً، يفترض أن نسبة  $C/I$  قدرها 9 dB يمكن السماح بها لهذه النسبة المؤدية الصغيرة من الوقت. وفي حالة موجة حاملة QPSK غير مشفرة تكون النسبة  $C/I$  حوالي 12 dB.

إن قيمة e.i.r.p. الضرورية، على وصلة صاعدة، للتغلب على غالبية التداخلات بدلاً عرض نطاق الموجة الحاملة لوصلة التغذية، يمكن أن تُحسب بافتراض أن إشارة واحدة من نمط معين سوف تحدث في لحظة ما  $T$ . على العموم، قد تكون هناك حاجة إلى قيم e.i.r.p. تتراوح بين 60 و 70 dBW.

ملخص	4
إن حدود القدرة e.i.r.p. المعطاة في الفقرة 2.3 تلائم تشغيل أنظمة الملاحة الراديوية للطيران الحالية.	-
يسمح تحديد الشروط القصوى للتداخل التي يجب أن تقبلها وصلة التغذية في الخدمة MSS، لمصممى ومشغلى وصلات التغذية بمرونة قصوى لتنبأة متطلبات خدمتهم وإزالة أي حاجة لتحديد ارتفاعات المدار ومخطط إشعاع هوائي السائل، إلخ، التي قد تصاحب تحديد القيم الدنيا المحتملة للقدرة e.i.r.p.	-
من السهل مراعاة القدرة e.i.r.p. الدنيا المطلوبة من محطة أرضية في وصلة التغذية المدعوة إلى الاشتغال في ظروف التداخل القصوى المحددة في الفقرة 3.3، في الاتجاه أرض - فضاء.	-

### الملحق 3

#### مسافات التنسيق بين المحطات الأرضية لوصلة التغذية في الخدمة MSS العاملة في الاتجاه أرض-فضاء والمحطات في خدمة الملاحة الراديوية للطيران في النطاق GHz 15,7-15,4

خصائص نظام الملاحة الراديوية للطيران	1
تم تحديد عدة أنظمة تشغّل في هذا النطاق. يتعلّق الأمر بأنّظمة مساعدة هبوط الطائرات (ALS) والرادارات متعددة الأغراض (MPR) المحمولة جواً. تُعطى الخصائص والتحاليل الضرورية لتحديد مسافات التنسيق في الأقسام التالية.	

مسافات التنسيق	2
التحاليل	1.2

إن مسافة التنسيق،  $D_c$ ، الضرورية لضمان الحماية من التداخل غير المقبول المحتمل أن تسبّب المحطات الأرضية في وصلات التغذية في الخدمة MSS للمحطات المشغلة في خدمة الملاحة الراديوية للطيران، تُحسب كما هو مبين في الفقرات التالية.

$$(5) \quad D_c = D_{fsl} + D_{oth} + D_{as} \quad \text{km}$$

حيث:

$D_{fsl}$ : المسافة الإجمالية للمسير الراديوي في خط البصر (km)

$D_{oth}$ : المسافة ما بعد الأفق المقابلة للخسارة الضرورية ما بعد الأفق (km)

$D_{as}$ : المسافة من الطائرة إلى سطح الهبوط (km) (تنطبق على النظمتين ALS و RSMS)

$$(6) \quad D_{fsl} = (2r h_1)^{0,5} + (2r h_2)^{0,5} \quad \text{km}$$

حيث:

$r$ : نصف قطر الأرض مأخوذاً على أنه  $4/3$  قيمته الهندسية، لمراعاة الانكسار الجوي (km 8 500)

$h_1$ : ارتفاع محطة الملاحة الراديوية للطيران (km) (ARNS)

$h_2$ : ارتفاع المحطة الأرضية في وصلة التغذية (km)

$$(7) \quad L_{oth} = E_{esd} + 168,6 - L_{fsl} + G / T - I / N \quad \text{dB}$$

حيث:

$L_{oth}$ : خسارة الانتشار فيما وراء الأفق مضافة إلى  $L_{fsl}$  (dB) (هذه الدالة مبينة فيما بعد، وفي الشكل 1، مشتقة من الدوال 5% من أجل 15 GHz المعطاة في التوصيةITU-R P.528، أي من أجل خسارة يتم تجاوزها خلال 95% من الوقت)

$E_{esd}$ : أقصى كثافة للقدرة e.i.r.p. للمحطة الأرضية في وصلة التغذية نحو الأفق (تؤخذ على أنها 54 dB(W/MHz))

$L_{fsl}$ : الخسارة في الفضاء الحر محسوبة من أجل (dB)

$G/T$ : نسبة الكسب/درجة حرارة الضوضاء للمحطة (dB) ARNS

$I/N$ : نسبة التداخل/الضوضاء المقبولة للمحطة (dB) ARNS.

تكون قيم  $D_{oth}$  بدلالة المعلمة  $L_{oth}$  كما هي مبينة في الجدول 1.

الجدول 1

$L_{oth}$ (dB)	$D_{oth}$ (km)	$L_{oth}$ (dB)	$D_{oth}$ (km)	$L_{oth}$ (dB)	$D_{oth}$ (km)
104	350	78	175	0	0
107	375	82	200	24	25
110	400	86	225	45	50
113	425	90	250	57	75
116	450	94	275	64	100
118	475	98	300	69	125
120	500	101	325	74	150

إن قيم  $D_{oth}$  المقابلة لقيم  $L_{oth}$  الموجودة بين القيم المذكورة يمكن أن تستقرأ بواسطة:

$$(8) \quad D_{oth} = D_{ith} + 25[(L_{oth} - L_{ith}) / (L_{jth} - L_{ith})] \quad \text{km}$$

حيث:

القيمة التي تقل مباشرة عن  $L_{oth}$  في الجدول 1، بالنسبة لقيمة  $L_{oth}$  المحددة حسب المعادلة (7) :  $L_{ith}$

القيمة التي تفوق مباشرة  $L_{oth}$  في الجدول 1، بالنسبة لقيمة  $L_{oth}$  المحددة حسب المعادلة (7) :  $L_{jth}$

## 2.2 مسافات التنسيق المحسوبة

نظراً للمعدلات وطرائق الحساب مع بعض قيم المعلمات الواردة في الفقرة 1.2 وقيم المعلمات الضرورية الأخرى، تحسب قيم مسافات التنسيق كما هو مبين في الجدول 2:

الجدول 2

RSMS	MPR	ALS	المعلمة
1,5	15	7,6	$h_1$ (km)
0,01	0,01	0,01	$h_2$ (km)
172,7	518	372	$D_{fsl}$ (km)
40	0	100	$D_{as}$ (km)
160,9	170,6	167,7	$L_{fsl}$ (dB)
24,4	2,0-	22,7-	$T$ (dB) / $G$
10-	10-	10-	$N$ (dB) / $I$
47,3	60	42,2	$L_{oth}$ (dB)
54,8	85,7	46,7	$D_{oth}$ (km)
267,5	603,7	518,7	$D_c$ (km)

يمكن استعمال مسافة تنسيق تبلغ 600 km للرادارات MPR. وأسلوب التشغيل الأساسي لهذا النمط من التجهيز هو المجال البحري، مما يعني أنه، في معظم الحالات، ستبعد مسافة 600 km وراء محطة أرضية في وصلة التغذية ولذلك لن تكون هناك حاجة للتنسيق. في الحالة التي تكون فيها المحطات الأرضية في وصلة التغذية تقع في البر، فإن مناطق التشغيل فوق المحيطات تتسع.

## 3.2 تخفيض حدود المحطات الأرضية

مع تخفيض حد الكثافة القصوى للقدرة e.i.r.p. للمحطات الأرضية لوصلة التغذية باتجاه الأفق، يجب كذلك تخفيض مسافة التنسيق. واستناداً إلى الدالة الموضحة في الشكل 3، يتم إنشاء مسافات التنسيق بدلالة المعلمة  $E_{esd}$  كما هو مبين في الجدول 3:

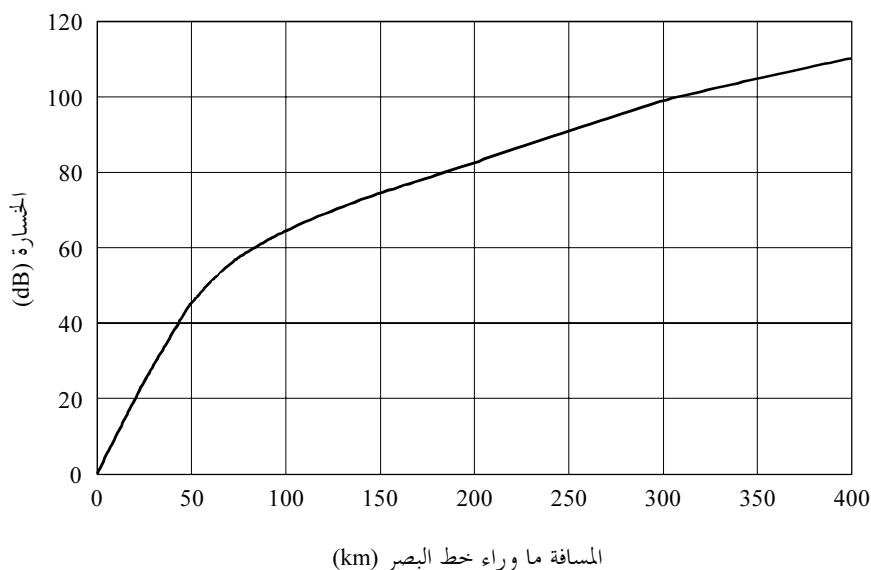
الجدول 3

RSMS (km)	MPR (km)	ALS (km)	$E_{esd}$ (dB(W/MHz))
268	604	519	54
254	573	507	44
242	561	495	34
231	549	485	24

من الواضح أن مسافة التنسيق، في حالة الأنظمة ALS والرادارات RSMS و MPR، حيث تعتبر المسافات أساساً هي المسيرات في خط البصر، ليست حساسة لكتافة القدرة e.i.r.p المشعة نحو الأفق.

الشكل 3

### الخسارة المضافة إلى الخسارة في الفضاء الحر عند خط البصر



1340-03

### ملخص

3

يجب أن تُحدَّد القيم القصوى للإرسال من محطة أرضية في وصلة التغذية في المستوى الأفقي المحلى بالقيمة .dB(W/MHz) 54

-

مع هذا الحد، هناك حاجة إلى مسافة تنسيق عتبة تبلغ حوالي km 515 لحماية المحطات ALS العاملة في خدمة الملاحة الراديوية للطيران من التدخلات غير المقبولة التي تولدها إرسالات المحطات الأرضية في وصلات التغذية. تبلغ المسافة المقابلة حوالي km 600 للرادار MPR و km 270 للنظام RSMS.

-

إن مسافة عتبة التنسيق للنظام ALS والرادار MPR والنظام RSMS لا تخُفض كثيراً بتحفيض الإرسالات القصوى المسموح بها من المحطات الأرضية في وصلات التغذية.

-

يمكن أن تستعمل الطريقة السابقة مقتنة بتقنيات تخفيف أخرى لتخفيض مسافت الفصل إلى أدنى حد خالٍ للتنسيق.

#### 4 عوامل تخفيض مسافة الفصل بمراعاة مسافة التنسيق

- يجب أن تُؤخذ الاعتبارات التالية في الحسبان عندما يكون من الضروري تحديد موقع محطة أرضية في وصلة التغذية تشتعل (في الاتجاه أرض - فضاء) داخل مسافة التنسيق:
  - تكون المحطات الأرضية في وصلات التغذية مجهزة بصورة عامة بهوائيات فتحة حزمتها تقل عن  $1^{\circ}$  وتشتعل عند زوايا ارتفاع تفوق  $5^{\circ}$ ، مما يخفض القراءة e.i.r.p. المشعة نحو محطة الملاحة الراديوية للطيران ومن ثم يخفيض مسافة الفصل.
  - عندما تكون حدود المسح الأفقي للنظام ALS لا تشمل السمت نحو المحطة الأرضية في وصلة التغذية، فإن الفضاء الجوي المصاحب لنظام مساعدة هبوط الطائرات لا يكون "مرئياً" من المحطة الأرضية لوصلة التغذية، بحيث يمكن في هذه الحالة التفكير في تخفيض مسافة الفصل بقيمة يمكن أن تبلغ 100 .km
  - استعمال أكمة تراب مبنية خصيصاً حول هوائي (هوائيات) المحطة الأرضية لوصلة التغذية لتوفير عزل إضافي باتجاه محطة الملاحة الراديوية للطيران.
  - يمكن انتقاء الموقع الجغرافي للمحطة الأرضية في وصلة التغذية بحيث يستفاد من الحجب الطبيعي للتضاريس الأرضية، مما يزيد الخسارة في مسیر الانتشار.
  - يمكن أخيراً استغلال ظواهر فك اقتران الهوائيات التي يمكن ملاحظتها عندما تكون الطائرة في الفضاء الجوي لنظام هبوط الطائرات وتكون تستعمل هذا النظام.
-